

2020 年度吴文俊人工智能科学技术奖 公示表（科技进步奖）

项目名称	复杂环境下多源信息辨识与智能融合关键技术及应用
提名单位	北京信息科技大学
提名等级	二等奖
主要完成人	1、刘宁（副研究员，北京信息科技大学）
	2、李伟明（高工，山东航天电子技术研究所）
	3、沈凯（副研究员，北京理工大学）
	4、周淼生（高工，北京星箭长空测控技术股份有限公司）
	5、白宏阳（副教授，南京理工大学）
	6、刘福朝（助理研究员，北京信息科技大学）
	7、袁超杰（工程师，北京星箭长空测控技术股份有限公司）
	8、李羚（工程师，秦皇岛雷声导航控制技术有限公司）
	9、付国栋（高工，秦皇岛雷声导航控制技术有限公司）
主要完成单位	1、北京信息科技大学
	2、北京理工大学
	3、山东航天电子技术研究所
	4、南京理工大学
	5、北京星箭长空测控技术股份有限公司
	6、秦皇岛雷声导航控制技术有限公司
主要知识产权和标准规范等目录	见下页 (请附提名书第七部分“七、主要知识产权和标准规范等目录”)

七、主要知识产权和标准规范等目录（不超过 10 件）

知识产权 (标准) 类别	知识产权 (标准)具 体名称	国家 (地 区)	授权号 (标准 编号)	授权(标 准发布) 日期	证书编号 (标准批准 发布部门)	权利人(标 准起草单 位)	发明人 (标准起 草人)	发明专利 (标准) 有效状态
发明专利	一种高动态载体位姿实时测量装置	中国	ZL201710733971.0	2020-04-28	3774097	北京信息科技大学;北京德维创盈科技有限公司	刘宁;苏中;李擎;付国栋;刘洪	有效
发明专利	一种可穿戴式人体步态检测的自主定位方法	中国	ZL201410141721.4	2017-11-28	2715413	北京信息科技大学;北京德维创盈科技有限公司	李擎;李超;刘宁;苏中	有效
发明专利	一种室内自主三维空间定位信息融合方法	中国	ZL201410198799.X	2018-06-22	2968671	北京信息科技大学;北京德维创盈科技有限公司	李擎;苏中;刘宁;范军芳;付国栋;高可;时佳斌	有效
发明专利	一种微惯性测量信息的深度融合与实时补偿的方法及系统	中国	ZL201710368281.X	2019-07-02	3440804	北京理工大学;北京信息科技大学	刘福朝;苏中;李擎;费程羽;刘宁;刘洪	有效
发明专利	一种个人携行式多源定位信息辅助修正方法	中国	ZL201510300517.7	2018-10-26	3123820	北京信息科技大学;北京德维创盈科技有限公司	费程羽;苏中;李擎;范军芳;付国栋;刘宁;李超	有效
发明专利	一种人体非规则运动认知式导航腰带	中国	ZL201510387379.0	2018-06-22	2968947	北京信息科技大学;北京德维创盈科技有限公司	李擎;苏中;刘宁;付国栋;李超;费程羽;	有效
发明专利	一种行人自主导航定位的自适应卡尔曼滤波方法	中国	ZL201510300546.3	2018-10-26	3123667	北京信息科技大学、北京德维创盈科技有限公司	高哲、李擎、苏中、付国栋、刘宁	有效
发明专利	一种新型钟形振子式角速率陀螺	中国	ZL201310220902.1	2017-08-22	2594055	北京信息科技大学;北京理工大学	苏中;付梦印;李擎;邓志红;范军芳;刘宁;刘洪	有效
软件著作权	高速自旋刚体姿态测量仿真软件	中国	2017SR520604	2017-07-01	2105888	北京信息科技大学	刘宁、袁超杰、王天润	有效
软件著作权	内外弹道环境力测量装置数据分析软件	中国	2017SR528771	2017-07-01	2114055	北京信息科技大学	刘宁、袁超杰、田翔、鲁佳雷	有效

承诺： 本项目所列知识产权符合提名要求且无争议。上述知识产权和标准规范等用于提名吴文俊人工智能科技进步奖的情况，已征得未列入项目主要完成人的权利人（发明专利指发明人）的同意，有关知情证明材料均存档备查。

第一完成人签名：

